## 計測自動制御学会東北支部第272回研究集会(2012.5.30)

#### 資料番号 272-4

# シアリング干渉計による高精度表面計測

Laser surface profiling in terms of shearing interferometer

〇佐藤 大祐, 笹本 益民, 吉森 久

### ODaisuke Sato\*, Masumi Sasamoto\*, Kyu Yoshimori\*

# 岩大院工

\*Graduate School of Eng., Iwate Univ.

キーワード:干渉計測(Interferometry)シアリング干渉計(shearing interferometer), ヘテロダイン (heterodyne), 偏光(polarization), 閉ループ(closed loop)

連絡先:〒020-8551 岩手県盛岡市上田 4-3-5 岩手大学 工学研究科 電気電子・情報システム工学専攻 吉森研究室 佐藤 大祐, Tel:(019)621-6485, E-mail:satou@ql.cis.iwate-u.ac.jp

#### 1.はじめに

表面形状を計測する手法の一つとして, ダブルシアリング干渉計が提案されている (1.この手法は二つの独立したシアリング干 渉計で構成されており,分割したレーザー 光を試料上に等間隔に直線的に3点照射し, 隣接する2点間の高低差を得る手法である. ヘテロダイン検出と組み合わせる事により, 高い分解能で傾きを分離した表面形状が得 られる.しかし、2 つのシアリング干渉計が 独立しているため,較正が困難な相対的な。 位相差が生じる.このため、従来法では表面 形状の平均が平坦であるという仮定の下に, 相対位相差を推定し,表面形状を得る手法 がとられており、 測定できる資料が平坦で ある物に限られていた.本研究ではダブル シアリング干渉計の測定経路を閉ループと する事により測定と同時に相対位相差を取

得し表面形状を得る手法を提案する.

#### 2.原理

ダブルシアリング干渉系を Fig.1(a), (b)に 示す. Fig1(a)は実験系を上部から見た図, Fig.1 (b) は Fig.1(a)に示される計測ヘッド 内部の図である. 光源である直交2周波レー ザーから出た光は, BS で反射され,2枚のλ/4 波長板を通過し, ヘッド内部へ入射する. ヘ ッド内部に入った光はミラーで反射され平 行板で2本のレーザー光に分割され,2本の 平行光となる. この平行光の間隔が,計測間 隔 ΔX となる. その後方解石に入射し, 偏光 成分ごとに分割され,3 本の光線となる. 方 解石は分割される光線の間隔が ΔX に等し くなるように設計されている. 方解石から 出た光は試料の表面で反射され, 再び方解 石へ入射する.



Fig.1(a) 実験系俯瞰図.



(b)計測ヘッド内部図.

分割された光線は方解石により再び重ね合わせられ,試料の2点の高低差情報を含む光線となる.その後,BSにより反射され,45°傾けて設置された偏光BSに入射する.偏光BSにより,直交した偏光成分が重ね合わせられた後,ビート信号がAPDで検出される.

検出された2本の光は位相計A,Bにより,そ れぞれのビート信号と参照ビート信号と比 較され,位相差を取得する.位相差は計測ス テージをΔX 走査する毎に記録される.

続いて,表面形状の取得方法について示 す.レーザー光が照らす測定対象の3点の高 さをそれぞれ $Z_{n-1}, Z_n, Z_{n+1}$ とすると,2 点間 の高低差 $\Delta Z_{n-1}, \Delta Z_n$ はそれぞれ

$$\Delta Z_{n-1} = Z_n - Z_{n-1}$$
 (1a)

$$\Delta Z_n = Z_{n+1} - Z_n \tag{1b}$$

と表す事ができる. 二つの干渉計により得 られる高低差をそれぞれ  $\Delta Z_A(n)$ ,  $\Delta Z_B(n)$ と すると, 計測された値は2点間の高低差とス テージの傾き  $\Delta T_n$ を含んでいるから,

$$\Delta Z_A(n) = \Delta Z_{n-1} + \Delta T_n \tag{2a}$$

$$\Delta Z_B(n) = \Delta Z_n + \Delta T_n + \Delta Z_{er}$$
(2b)

と表す事ができる. ここで ΔZ<sub>er</sub> は二つの干 渉計間の相対位相差を表す. 式(2a), 式(2b) から傾きをキャンセルすると,

 $\Delta Z_n - \Delta Z_{n-1} = \Delta Z_B(n) - \Delta Z_A(n) - \Delta Z_{er}$  (3) が得られる. また、 $\Delta Z_n$ は、

$$\Delta Z_n = \sum_{i=1}^n (\Delta Z_i - \Delta Z_{i-1}) + \Delta Z_0 \tag{4}$$

と表す事ができ、式(3)を代入する事により、

$$\Delta Z_n = \sum_{i=1}^n (\Delta Z_B(i) - \Delta Z_A(i)) - n\Delta Z_{er} + \Delta Z_0(5)$$

が得られる.

$$\mathcal{L}_{n} = Z_{n-1} + \Delta Z_{n-1}$$
$$= \sum_{i=1}^{n} \Delta Z_{i} + Z_{0} + \Delta Z_{0}$$
(6)

と表され、式(5)より、

-2-

$$Z_{n} = \sum_{i=1}^{n-1} (n-i)(\Delta Z_{B}(i) - \Delta Z_{A}(i)) - \frac{(n-1)n}{2} \Delta Z_{er} + n\Delta Z_{0} + Z_{0}$$
(7)

と表す事ができる.

本手法では ΔZ<sub>er</sub>を計算するため,計測ス テージを回転させ,開始点と終点が一致す るような閉ループ走査をおこなう.測定対 象における開始点と終点の高さ,勾配は等 しい事から,

$$\Delta Z_N = \Delta Z_0 \tag{8a}$$

$$Z_N = Z_0 \tag{8b}$$

の関係が得られる. ここで N は 1 回の測定 におけるステップ数を表す. この関係から, 式(5), (7)より ΔZ<sub>er</sub>を決定できる. この ΔZ<sub>er</sub> を利用し, 試料の表面形状を得る.

#### 3.実験

実験で使用した光源は、波長λ=632.8nmの 周波数安定化ゼーマン He-Ne レーザーであ る. 出力は2mW、ビーム径は0.8mm である. 出力光は周波数の異なる互いに直交した二 つの直線偏光であり、その周波数差は約 190kHzであった. 測定対象は面精度λ/4のミ ラーとした. レーザーの照らす2点間の間隔  $\Delta X$ は2.7mm, 1step あたりの回転角は12°と し,1回の実験での step 数は 30 でとした.こ のとき、1step あたりの回転が  $\Delta X$  と等しくな るように、閉ループの半径を12.7mmとした. 合計の測定距離は 81mm, 1 周あたりの計測 時間は約2分であった.実験系の再現性を評 価するために、10回の計測をおこなった. そ の結果から得られた形状の平均と格点での 偏差を表したものを Fig.2 に示す. 図に示さ

れた結果から、面精度の範囲内で形状が変 化しているということがわかる.また、今回 の測定において、各点における標準偏差の 平均は 5.71nm であった.



Fig.2 得られた表面形状の平均と偏差

## 4.まとめ

干渉計の測定経路を閉ループとし,計算 により得られた相対位相差を利用し,表面 形状の得る手法を提案し,実際に実験を行 った.今回,10回計測をした結果,面精度内 での表面形状を得ることができることを確 認し,その標準偏差は5.71nmであった.

#### 参考文献

1)T Yokoyama, S Yokoyama, K Yoshimori and T Araki, "Sub-nanometer double shearing heterodyne interferometry for profiling large scale planar surfaces", Meas. Sci. Technol. 15 2435-2443(2004)