計測自動制御学会東北支部 第183 回研究集会 (1999.7.23)

資料番号 183-5

# 圧電横効果振動子を用いた液体の粘度測定実験

Measurements of viscosity of liquid using transversal effects of piezoceramic disk transducer

桃澤慎一<sup>†</sup> 島崎了輔<sup>†</sup> 今野和彦<sup>†</sup>

Shin'ichi Momozawa, Ryosuke Shimazaki, Kazuhiko Imano

<sup>"</sup>秋田大学 工学資源学部 電気電子工学科

Department of Electrical and Electronic Engineering, Faclty of Engineering and Resource Science, Akita University

キーワード:粘度(viscosity),円板形圧電振動子(piezoceramic disk transducer) 横効果(transversaleffect),径方向振動(radial expansion mode) 共振抵抗(resonant resistance),共振周波数(resonant frequency)

連絡先: 〒010-8502 秋田市手形学園町 1-1 秋田大学工学資源学部電気電子工学科 今野和彦, Tel.:(018)889-2490, Fax:(018)837-0406, E-mail:imano@ipc.akita-u.ac.jp

## 1. はじめに

石油樹脂工業,塗料工業,合成化学工業, 食品工業,薬品工業などにおいて扱われる液 体あるいは流体は,加工,精製,管理および 使用状態などの要求から動的な状態における 粘度測定が必要とされている.代表的な粘度 計として細管粘度計や回転粘度計などがある が,定常流を用いて測定するために,動的な 状態における粘度の測定はできない<sup>1)</sup>.

液体の動的粘度を測定する場合,液体に振動を与えた時に,粘性によって振動の状態が 変化することから粘度を求める方法が用いら れている.近年,水晶などの圧電材料を用い た振動体による粘度計が開発され,数 kHz 以 下や数 MHz の周波数における粘度測定が可 能となった<sup>2)3)</sup>.

本研究は,基本共振周波数が 113kHz 付近

にある円板形圧電振動子の横効果縦振動を新 たに用いて,バイモルフや水晶振動体では測 定できない数百 kHz 帯の周波数での液体の粘 度測定の可能性を検討するものである.

圧電振動子を液体に接した状態では,界面 の液体は振動面に引きずられて振動する.こ の液体の振動は,振動面に対して機械的な抵 抗として作用し,圧電振動子の見かけの共振 特性を変化させる<sup>3)</sup>.

本報告では,液体の粘度と密度の積と圧電 振動子の共振抵抗,および共振周波数変化の 関係に注目し,その理論的な検討,さらにそ れに基づいた測定実験を行い,基本共振とそ の高次共振における粘度測定の可能性につい て検討をおこなった. 2. 粘度測定原理

## 2.1 液体の粘度<sup>1)</sup>

図1に示すように,液体中で振動板を振動 させたときに速度勾配が生じたとすると,液 体内部ではこの速度を一様化する摩擦力が生 じ,振動面に近い液体はそれより遠い液体を 引きずり,遠い液体はそれより近い液体を引 き戻そうとする.液体のこのような性質が粘 性であり,粘性による単位面積あたりの摩擦 力をずり応力(せん断応力)と呼んでいる.

図1で,振動板を x 軸方向に動かしたとき, z 軸方向にとった微小区間 z において液体の 速度が v だけ変化したとする.ニュートン 液体の場合, z に働くずり応力t は速度勾配 (ずり速度)に比例し,

$$t = h \frac{\Delta v}{\Delta z} \tag{1}$$

となり, z 0の極限では,

$$t = h \frac{\partial v}{\partial z}$$
(2)

と表される . (2)式はニュートンの粘性法則で あり,比例定数h が粘度である.



図 1. 液体の流速変化

2.2 横効果縦振動を用いた粘度測定の原理2.2.1 圧電振動子と液体に関する基本式<sup>3)4)5)</sup>

ここでは圧電振動子の片面が,無限の広さ の粘性液体に接する場合を考える.図2で示 す厚さ1の圧電振動子の下面を*x-y*平面にとり, 液体の範囲を *z>l* とする. まず,振動子について考える.この場合の 振動は,x軸方向の単振動(ずり振動)のみとす る.このずり振動により,振動方向に生じる ずり応力を *F<sub>x</sub>/A(A*:振動子面積)とすれば,振 動子内に生じる応力と張力の関係は次式で表 される.

$$\frac{F_x(z,t)}{A} = m_r \frac{\partial u_x(z,t)}{\partial z}$$
(3)

ここで, m<sub>r</sub>は圧電振動子のずり弾性率, u<sub>x</sub> は x 方向の弾性変位である.



## 図2. 物理的振動モデル

また,振動面を厚さ dz の平板と考えると, これに力が作用することにより加速度が生じる.この関係は次の運動方程式で表される.

$$\left[\frac{\partial F_x(z,t)}{\partial z}\right] dz = r_T A dz \frac{\partial^2 u_x(z,t)}{\partial t^2}$$
(4)

ここで、 r<sub>T</sub>は振動子の密度である. したがって,(3),(4)式より次式が得られる.

$$\frac{\partial^2 u_x(z,t)}{\partial z^2} = \left(\frac{\mathsf{r}_T}{\mathsf{m}_T}\right) \frac{\partial^2 u_x(z,t)}{\partial t^2} \tag{5}$$

(5)式の解より,圧電振動子の振動変位は次のように表される.

$$u_x(z,t) = 2U_0 \cos(g_T z) \exp(j w t) \quad (6)$$

ここで  $U_0$ は振動振幅,  $g_T$ は伝搬定数である.

$$g_T = w \left(\frac{r_T}{m_T}\right)^{1/2}$$
(7)

次に液体について考える.液体の応力関係 式は,(2)式のニュートンの粘性法則より,次 式となる.

$$\frac{F_x(z,t)}{A} = h_L \frac{\partial v_x(z,t)}{\partial z}$$
(8)

ここで, h<sub>L</sub> は液体の粘度, v<sub>x</sub>は x 方向の液体 速度である.また,このときの液体の運動方 程式は次式で表される.

$$\left[\frac{\partial F_x(z,t)}{\partial z}\right] dz = \mathsf{r}_L A dz \frac{\partial v_x(z,t)}{\partial t} \qquad (9)$$

ここで,r<sub>1</sub>は液体の密度である.したがって, (8),(9)式より,液体速度についての偏微分方 程式が得られる.

$$\frac{\partial^2 v_x(z,t)}{\partial z^2} = \left(\frac{\mathsf{r}_L}{\mathsf{h}_L}\right) \frac{\partial v_x(z,t)}{\partial t} \tag{10}$$

流体速度は(10)式の解として次式で表される.  $v_{x}(z,t) = V_{0} \exp[-g_{1}(z-l) + j\{w_{t} - g_{1}(z-l)\}]$ (11)

ここで, V<sub>0</sub>は振動子と流体の境界における液 体の速度,g,は液体の伝搬定数であり,

$$g_L = \left(\frac{wr_L}{2h_L}\right)^{1/2}$$
(12)

(13)

である.

振動子と流体の境界(z=l)では,振動速度と 流体速度が等しいことから,(6),(11)式より  $V_0 = 2 j \vee U_0 \cos(g_T l)$ 

となり,これを(11)式に代入することで,流 体の速度を表す式が得られる.

$$v_{x}(z,t) = 2jWU_{0}\cos(g_{T}l)\exp[-g_{L}(z-l) + j\{Wt - g_{L}(z-l)\}]$$
(14)

2.2.2 粘性流体による共振抵抗の変化<sup>3)</sup>

共振状態において振動と粘度の関係を考え るとき,振動面に作用する力Fは振動速度vと機械抵抗 r の積で表すことができる.これ より,(14)式を(8)式に代入し,さらに境界条 件(z=l)を与えると,次式を得る.

$$F_{x}(l,t) = -A(wr_{L}h_{L})^{1/2}V_{0}\cos\left(wt + \frac{1}{4}p\right) \quad (15)$$

(15)式より,機械抵抗 r は $r = A(wr_{I}h_{L})^{1/2}$ で

あり,これは,2.3節で述べる振動子の共振抵 抗 R, に対応する.これより, 共振抵抗 R, は電 気-機械の対応関係より次式で表される.

$$R_r = \frac{r}{k^2} = \frac{A(\text{wr}_L h_L)^{1/2}}{k^2}$$
(16)

## (k:振動子の電気機械結合係数)

(16) 式より, 共振抵抗は, 流体の密度と粘度 の積の1/2乗に比例すると推定される. 2.2.3 粘性流体による共振周波数の変化 4)

まず,振動面上に液体が存在しない場合の 共振を考える.このとき,z=l でのずり応力は ゼロであり,(3)式の右辺は次式となる.

$$\left. \frac{\partial u_x(z,t)}{\partial z} \right|_{z=l} = 0 \tag{17}$$

ここで,(6)式において(17)式を満足するには  $g_{\tau}l = np$  なる条件が必要となり,共振角周波 数は次式で表される.

$$W_0 = 2pf_0 = \left(\frac{m_r}{r_T}\right)^{1/2} \left(\frac{p}{l}\right)$$
(18)

振動子が粘性液体に接している場合は,振 動面はずり応力を受ける.また,振動面とそ れに接する液体に生じたずり応力は,大きさ は等しく向きは逆である.ここで,(3)式に(6) 式を,また(8)式に(14)式を代入すれば,次式 が得られる.

$$\tan w \left(\frac{r_T}{m_T}\right)^{1/2} = -\left(\frac{wr_L h_L}{2r_T m_T}\right)^{1/2}$$
(19)

ここでw=w₀+∆wとし,さらに,(18)式を (19)式に代入することで次式が得られる.

$$\tan\left(\frac{\Delta W}{W_0}\right) = -\left\{\frac{r_L h_L}{2r_T m_T} (W_0 + \Delta W)\right\}^{1/2} \quad (20)$$

'流体において∆w/w₀ <<1であるため,共振周 波数の変化は次式で表される.

$$\Delta f = -f_0^{3/2} \left( \frac{\mathsf{r}_L \mathsf{h}_L}{\mathsf{pr}_T \mathsf{m}_T} \right)^{1/2}$$
(21)

(21)式より,共振周波数の変化 △f も,粘性流体の粘度と密度の積の 1/2 乗に比例することが推定できる.

2.3 共振抵抗および共振周波数の算出方法

圧電振動子の共振時における電気的な等価 回路は図3のように表される<sup>33</sup>.

ここで,この回路のアドミタンス Y は次式で 表される.

$$Y = \frac{1}{R_r + jWL + 1/jWC} + jWC_0$$
(22)

ここで, $C_0$ は静電容量, $R_r$ ,L,Cは機械的な 振動と電気的な振動の対応したもので, $R_r$ は 機械抵抗r,Lは重量m,Cはコンプライアン ス(バネ定数) $C_m$ にそれぞれ対応している.

(22)式を実数成分(G)と虚数成分(B)に分ける と次式のように変形できる.











(23)式は,図4に示すように中心が(1/2R,,
WC<sub>0</sub>)であり,直径が1/R,の円を表している.
したがって,(16)式で示した共振抵抗R,は,
図4においてアドミタンス円の直径の逆数から得ることができる.つまり,粘度の違う液体では,アドミタンス円の直径が変化することが考えられる.また,コンダクタンスGが最大となるときの周波数から共振周波数f,の

## 3 粘度測定実験

#### 3.1 粘度測定系

粘度測定のための測定系を図 5 に示す.円 板形圧電振動子を粘度の異なる試料液体に浸 し,HP4395A(HEWLETT PACKARD 社製)のイ ンピーダンスアナライザ機能を用いることで, 圧電振動子の電気的共振特性であるアドミタ ンスの周波数特性を測定した.試料液体を入 れる容器には,容積が180[ml]のプラスチック の容器を使用した.



図 5. 粘度測定系

実験に使用した圧電振動子は,PZTの円板 形圧電振動子であり,直径 20.0[mm],厚さ 0.314[mm]である.この振動子をリード線によ り試料液体中につり下げた.振動子およびリ ード線の電極部分には絶縁処理を施した.

粘度測定においては,試料液体中でずり振動を行うような横効果縦振動,つまり径方向振動を用いる.図6に,空気中における振動

子の径方向振動のアドミタンス特性を示す.



径方向振動は,空気中において 113.50[kHz] で基本共振し,この時の電気機械結合係数 *k* は 0.52,共振の鋭さ *Q* が 1020 であった.今 回の測定では,この振動子の 3 次,5 次,7 次の高次共振も用いて,粘度測定をおこなっ た.高次の共振周波数は 3 次共振 295.00[kHz], 5 次共振 467.50[kHz],7 次共振 639.25[kHz]で ある.

試料液体には,純水とグリセリンを用いた. グリセリン水溶液は,重量濃度を変化させる ことにより希望の粘度に変えることができ, MHz 帯の振動を加えた状態においてもニュ ートン液体としての特性を持つことが知られ ている<sup>3)</sup>.今回の測定では,粘度h<sub>L</sub>が 1.005[cP]である純水と,粘度の異なる7種類 のグリセリン水溶液(99%で 1200[cP])を用い た.液体の温度は20±1[]とした状態で測定 をおこなった.

3.2 基本共振における粘度測定結果

図 5 に示す測定系において,まず振動子を 基本共振で振動させて測定をおこなった. 図 7 に,粘性液体に振動子を浸したときに得 られたアドミタンス軌跡を示す.ここでは 4 種類の水溶液での測定結果を示す.図 7 のア ドミタンス軌跡も含め,データ点はいずれの 実験でも 801 点とした.図 7 の結果から,液 体の濃度(重量比)が増加するほど,アドミタ ンス軌跡が描く円の直径は極端に小さくなり, 共振抵抗が大きく変化していることが考えられる.



3.2.1 共振抵抗の粘度特性

図7で示したように,液体の粘度が大きく なれば,アドミタンス軌跡の描く円の直径が 小さくなる結果が得られた.つまり,共振抵 抗が増加していることになる.ここで,(16) 式で示したように,液体の粘度と密度の積の 1/2 乗の値に対する共振抵抗の変化を求めた. 図8にこの結果を示す.



図 8 を含め,以後に示す図中の直線は,1次 の最小二乗法によるものである.またプロッ ト点に添えてある数字は,グリセリン水溶液 の濃度を示す.この結果,図8に示すように, 共振抵抗 *R*,は(16)式での推定のように(r<sub>L</sub>× h<sub>L</sub>)<sup>1/2</sup>に対して比例する結果となった.また, 実験の範囲では,共振抵抗は約10倍ほど増加 する結果となった.

3.2.2 共振周波数の粘度特性

図 9 に、 $(r_L \times h_L)^{1/2}$ に対する共振周波数変 化  $\Delta f$  の測定結果を示す.この  $\Delta f$  は、純水で の共振周波数に対する変化量である.これよ り、 $\Delta f$  も(21)式で推定したように $(r_L \times h_L)^{1/2}$ に対して比例した結果が得られた. $\Delta f$  の全体 の変化量は、約 2[kHz]程度であった.



3.3 高次共振における粘度測定結果

基本共振を用いた測定と同様の方法で,3, 5,7次の高次共振でも測定をおこなった.

図 10 に,  $(r_L \times h_L)^{1/2}$  に対する  $R_r$ の変化の 測定結果を示す.これより, 共振抵抗  $R_r$  は高 次共振においても $(r_L \times h_L)^{1/2}$  に対して比例 する結果となり, 粘度測定も可能であると考 えられる.また, 共振の次数が高くなるほ ど共振抵抗の値が大きくなっており,  $R_r$  の周 波数依存性を示唆していると考えられる.

図 11 には,  $(r_L \times h_L)^{1/2}$ に対する共振周波 数変化 $\Delta f$ の特性を示す.図 11 は,  $\Delta f$ の変化 分のみを示している.これより,高次共振に おいても $(r_L \times h_L)^{1/2}$ と $\Delta f$ は比例関係を示し たが,共振が高次になるにしたがって,プロ ット点にばらつきが見られた.

今回の測定では,粘性に対する∆fの変化分 は共振の次数に関係なくほぼ一定で,その値 は2[kHz]程度であった.



#### 4. 検討

振動子の共振抵抗は,液体の粘性と比例す る結果が得られた.図8より,液体の粘性の 変化は,圧電振動子の共振抵抗に影響し,粘 度が1[cP]の純水と1200[cP]のグリセリン99% の水溶液では,共振抵抗値に約10倍ほどの変 化が現れた.図10に示す高次共振での測定結 果においても,共振抵抗値は3倍以上の変化 を示している.このことから,振動子の共振 抵抗は,液体の粘性の変化に対する感度が高 く,粘度測定に用いることが可能なパラメー 夕であると考えることができる.

共振周波数の変化も,液体の粘性に対して 比例する結果が得られた.しかし,その変化 量は共振の次数に関係なくほぼ一定であり, 実験の範囲では2[kHz]程度であった.これは, 純水での基本共振周波数に対して2%程度で あり,高次共振になるほど相対的に変化が小

6

さくなる結果となった.

図 3 で示した圧電振動子の電気的等価回路 より,共振周波数そのものは

$$f_r = \frac{1}{2p\sqrt{LC}} \tag{24}$$

と表され, L と C はそれぞれ振動子表面への 液体の付加重量とコンプライアンスに対応し ている<sup>3)</sup>.このことから,共振周波数 f, は液 体の粘度よりも密度や粘弾性的性質に依存す ると考えられる.

## 5. まとめ

円板形圧電振動子の横効果縦振動を用いた, 数百 kHz の周波数における液体の粘度測定の 可能性について検討をおこなった.測定法は, 粘度の異なる試料液体に円板形圧電振動子を 浸して共振させたときの,振動子の共振抵抗 と共振周波数の変化を求めるものである.

これより,共振抵抗は液体の密度と粘度の 積の 1/2 乗に比例する結果が得られ,この関 係を用いることで粘度測定が可能であると考 えられる.また,圧電振動子の基本共振だけ でなく,3次,5次,7次といった高次共振を 用いることでも同様の結果を得ることができ, 数百 kHz 帯の粘度測定を行うことができると 考えられる.

共振周波数の変化も粘性に対して比例の関 係を示したが,共振周波数は粘度以外のパラ メータによっても変化すると考えられるため, 更に検討が必要である.

今後は,振動子と試料液体を分布定数線路 として考えることにより粘度測定をシミュレ ーションによって解析することや,同粘度で 密度の異なる液体についての測定などを行う 予定である.

#### 参考文献

1)川田裕郎:粘度計とその取り扱いの実際, オーム社(1962)

2)佐藤秀樹,田井秀一,小林力:三角形バイ モルフ振動子を用いたニードルタイプの振動 形粘度計,第14回超音波エレクトロニクス研 究会資料,14-5(1997)

3)H.Muramatsu,E.TamiyaI,karube : Computation of Equivalent Circuit Parameter,Anal.Chem.,**60**, 2142/2146(1988)

4)K.Kanazawa,J.G.Gordon : The oscillation frequency of a quartz resonator in contact with a liquid,Anal.Chim.Acta.,175,99/105(1985)

5)L.D.Landau,E.M.Lifshtz : Fluid Mechanics, Pergamon,Oxford,England,88/90(1959)