膝前十字靭帯張力測定プローブの開発 (試作L字形先端の性能評価) 長尾光雄 横田理 (日本大学) 長総義弘(福島県立医科大学)

Development of Tension Probe for Anterior Cruciate Ligament

(Performance Evaluation of Trial Model L-Type Head)

*M. Nagao, O. Yokota (Nihon University) and Y. Nagaosa (Fukushima Medical University)

Abstract - This is reconstructed by the private use organization, if the anterior cruciate ligament of knee joint is damaged. The initial tension is given and is fixed in tendon graft. This tension is taken by the tension meter from the knee joint outside. The tension in the joint may be not fixed by the operation case. The development of the probe which measures the tension in the joint is required. Then, tension measurement probe of the probe rod with the L-type head was produced experimentally. For example, they are strain gauge system and load cell system. The performance evaluation of these prototypes was carried out. As the result, the improvement is indicated, and it becomes feasible, if these are improved.

Key Words: Knee, Anterior cruciate ligament, Tension probe, Strain gauge, Load cell, Bearing, L-type head

1 緒言

前十字靭帯(以下 ACL と呼ぶ)を損傷[1]した場合 は、自家組織や人工靭帯を用いて ACL 再建術が行わ れる.自家移植腱を用いた再建術では術中に脛骨側 関節外(Fig.1参照)から Tension Meter により一定な初 期張力[2]を付与し, Interference Screw によって脛骨 骨孔に固定される.この移植腱に関節外から一定な 張力を与えて固定しても,移植腱の太さ,関節の大 きさ,骨孔間距離の長短や固定部位の長さなどが症 例により異なるなどの要因で関節内緊張度が一定で ないことが推定される.骨孔間移植腱の張力が測定 可能になれば症例に因らず一定な張力の付与や時系 列的な評価に応用できるなど,その効果が期待でき る.本研究では関節内移植腱の張力を定量化する測 定方法について検討しており[3~5],本報ではL字形 先端形状の張力測定プローブの信号検出方法につい てひずみゲージ方式とロードセル方式を用いた試作 を行い、その性能評価から試作開発の検討を加えた 中間報告である.先端をL字形に折り曲げた形状は 医師が手術中に用いている探り針先端形状をモデル としている.

2 測定システム

ACL移植腱と試作プローブ測定モデルをFig.1に示 す[4].被測定物固有の太さ(d),長さ(l),剛性(E),先 端部の角度(θ)と変位(x)さらに付与する張力(T)と荷 重(W)などのパラメータについて個体差ごとに校正 値を与えて測定することが前提である.

3 試作プローブの実験と検討

試作の第一段階の目標は被測定物に当てたL字形 先端の当り方(太さ,角度)により与えた荷重と出力 信号が一定になる手法を検討することにあり,この 検討プロセスを示す.

- 3.1 ひずみゲージを用いた例[4]
 - L字形先部詳細とその寸法を Fig.2 に示す.

(1) 1 ゲージ方式(試作№1)
 探り針軸方向右側に1枚用いた場合には先端に







Fig.2 Trial model L-type head probe outline.

与えた荷重 W の作用点位置が異なると曲げモーメントの影響を受け、信頼できない出力信号であった. (2) 複数ゲージ方式(試作№2)

1 ゲージ方式の曲げを除去するため対称な位置に 1 枚追加したことで,作用点の位置に因らず信頼で きる出力信号が得られた.但し,図 Fig.1 に示す角 度θが変化すると出力信号は信頼できないが,θを 一定にすれば作用点の影響はない.

3.2 ロードセルを用いた例

ひずみゲージ方式ではゲージ位置とその加工及び リード線取り出し方法の簡略化と探り針軸方向の荷 重が直接検出できないかとの要求から探り針軸先端 の反対側(Fig.2の固定部)にロードセルを用いる方法 を検討した.試作したプローブの外観はFig.3(a)のよ うに測定軸の固定部には軸受を設け先端からの曲げ 荷重を支持する構造とし,(b)のようにロードセル収 納部(ホルダー)は片手で握り易い樽型形状である. (a)上部に示す探り針が手術中に用いられる形状で ある.与える荷重 W=0~30[N],負荷方法は被測定 物の代用として太さ 4,6と 8の丸棒によりL 字形先端に与え(Fig.2),荷重は増荷後直ちに減荷す る方法で行いロードセル荷重 WLを読み取る方法で ある.

(1) すべり軸受を用いた例(試作№3)

1) 軸受と軸の隙間及び摩擦抵抗(θ=0[deg], Fig.4)

- ・W=0~8[N]:増荷時では軸と軸受部の僅かな隙間 によって曲げモーメントにより軸受に当るまでの
 Wの大きさまたは減荷時は軸が軸受から離れる
 Wの大きさになるまのWと見られ,この範囲は
 引張荷重が主となり丸棒の太さの差は見られない.
- ・W=8~30[N]: 増荷時では軸は曲げモーメントによ り軸受に当りながら引張荷重をロードセルに伝達



(b)Load cell holder

Fig.3 Appearance of trail produced L-type head probe.

するメカニズムとなる .この曲げ荷重による接触で 相対的に摩擦抵抗が発生し軸方向引張荷重の損失 となりロードセルの荷重 WL が小さい.W が増荷 すれば曲げ荷重による摩擦抵抗も増し,丸棒の太さ による曲げ荷重も加わりさらに WL を小さくした と見られる .減荷時では WL が鈍化する鈍化帯が丸 棒の太さ(曲げ荷重の大きさ)に依存しており,僅か な減荷では摩擦力の減少にならないためヒステリ シス現象の発生になったと見られる.

2) 軸受と軸の摩擦抵抗を軽減(θ=0[deg])

ヒステリシス発生の要因が摩擦抵抗の増減による ためこれを除去または軸を滑らせる方法として,曲 げ荷重の方向と反対方向の軸に振動を与えて見た結 果が Fig.5 である.



Fig.4 W-W_L of θ =0[deg] and pulling load which used the *slide bearing* (not shaken).



Fig.5 W-W_L of θ =0[deg] and pulling load which used the *slide bearing* (shaken).



Fig.6 W-W_L of θ =10[deg] and pulling load which used the *slide bearing* (not shaken).

- ・W=0~10[N]:増荷時及び減荷時の現象について, 曲げを受ける軸は隙間相当部分を移動し軸受に当 るまでは Fig.3(b)に示す継手部分に曲げモーメン トが働きその抵抗が損失荷重に表れ直線からシフ トした見とられる.
- ・W=10~30[N]: 丸棒の太さや摩擦抵抗の大小によるヒステリシスの発生は無くなり W-WL が一対一の対応と平行な関係にある.これは Fig.4 の要因とその対策を説明したことになる.
- 3) 軸受と軸の摩擦抵抗及びその軽減

(θ=10, 20 ≥ 30[deg])

ひずみゲージ方式の場合いには角度の大小で出力 信号の差異が見られ,この例でも確認した結果が



Fig.8 W-W_L of θ =0[deg] and pulling load which used the *linear bearing* (not shaken).



Fig.7 W-W_L of θ =10[deg] and pulling load which used the *slide bearing* (shaken).

Fig.6 と Fig.7(0=10[deg]の場合)である.

- ・θ が増せば軸受を押し付ける曲げ荷重が増大する ことで摩擦抵抗も大きくさらに丸棒の太さの差異 も見られ,WLはθの影響を受ける.
- ・上記に示す摩擦抵抗の軽減も前述 2)と同様な方法 で実施した結果が Fig.7 である. 0=0[deg]と同様な メカニズムにより改善は見られるが 0=20,30[deg] となれば曲げ荷重も大きくなり振動の与え方次第 で WL のバラツキが大きくなる.
- ・W-WL は軸受の摩擦抵抗を除去すれば丸棒の太さ の差異による曲げ荷重の影響を受けないが,θの 大きさによりW-WL は変わるためその改善が求め られる.



Fig.9 W-W_L of θ =10[deg] and pulling load which used the *linear bearing* (not shaken).

(2) リニア軸受を用いた例(試作№4)

試作№3の摩擦抵抗損失を軽減するためリニア軸 受に変えた試作である.

1) 0=0[deg]の場合

- ・Fig.8 のように W=0~6[N]までは一対一の対応であるが W=8[N]以上では丸棒の太さによる曲げ荷重の差異が認められ,軸からの曲げ荷重がロードセルに伝達されている.Fig.4 のヒステリシスが見られないため軸受交換の効果は確認できた.
- Fig.5 と同じ振動を与えた場合は Fig.8 と大差が無く W=0~6[N]が一対一の対応の線に寄った程度である.
- ・丸棒の太さの影響を除くためには軸支持部で曲げ 荷重を受ける強固で摩擦損失の小さい軸受が求め られる。
- 2) 0=10[deg]の場合
- ・Fig.9 のように W=0~15[N]まではヒステリシスの 現象が大きく Fig.6 と同様の傾向であるが摩擦損 失は改善されている.
- ・このヒステリシスは振動を与えた Fig.10 からも明 らかなように軸とロードセルの継手部などの摩擦 損失が残存しており加工寸法や精度の改善も求め られる.

4 結言

試作№2 から№4 について出力信号を取り上げて 見た点から今後の改善やその検討が示された.

1) ひずみゲージ方式もロードセル方式も L 字形先 端を持つ探り針軸形状の必然性から曲げ及び被測定 物と当る傾き角により,与えた荷重と出力荷重に一 対一の対応が保障されていない.

2) 測定条件(傾き角や太さ)による校正値を求めその 測定条件が再現可能となれば1)は改善される.

3) ロードセルでは軸受に動的な外力を付与する機能を追加することで摩擦損失を除去または軽減でき

る.例えば圧電素子などで与えることも可能である. 4) ロードセル方式ではロードセルに曲げ荷重の関 与がないようにするため探り針軸からの曲げ荷重全 てを支持できる強固な軸受部に改善する.

5) 手術中の傾き角 30[deg]前後は必然であり関節内 空間に全ての機能を納めた小型化により角度の問題 は改善可能となる.但し,被測定物の太さの差異は



Fig.10 W-W_L of θ =10[deg] and pulling load which used the *linear bearing* (shaken).

残るため 3)と 4)を組合せて測定値の信頼を高める. 6) 改善すべき検討案 1)から 5)まで示したこれら単 独の方法を組合せることでそれ以上の効果が期待で きる.

参考文献

- [1] 宗田大,他:特集スポーツ選手に対する前十字靭帯
 再建術-復帰と問題点-,臨床スポーツ医学,18,
 pp.503-571,2001.
- [2] Fleming BC, Abate JA, Peura GD, Beynnon BD : The relationship between graft tensioning and the anterior-psterior laxity in the anterior cruciate ligament reconstructed goat knee, J.Orthop.Res., 19, pp.841-844 , 2001.
- [3] 前田朗,他4名: Arthroscopic Force Probe を使用した 靭帯の荷重測定法の検証,日本臨床バイオメカニク ス学会誌,16,pp.139-142,1995.
- [4] 長尾光雄,他2名:膝前十字靭帯用張力プローブの 開発,計測自動制御学会東北支部第212回研究集会, 資料番号212-6,2003.
- [5] 長尾光雄,他2名:膝前十字靭帯用張力プローブの 開発,日本機械学会東北支部第39期秋季講演会講演 論文集,№031-2,pp.307-308,2003.